

FORMULARZ DOBORU SIŁOWNIKÓW PNEUMAX SERIA 1800

Klient		RECTUS / Pneumax	
Firma / Osoba	<input type="text"/>	Osoba	<input type="text"/>
Telefon	<input type="text"/>	Telefon	<input type="text"/>
e-mail	<input type="text"/>	e-mail	<input type="text"/>

Opis aplikacji z siłownikiem elektrycznym serii 1800

Proszę opisać aplikację i środowisko pracy.

Temperatura pracy:

°C min

°C max

Zdjęcia, opis, rysunek, szkic:

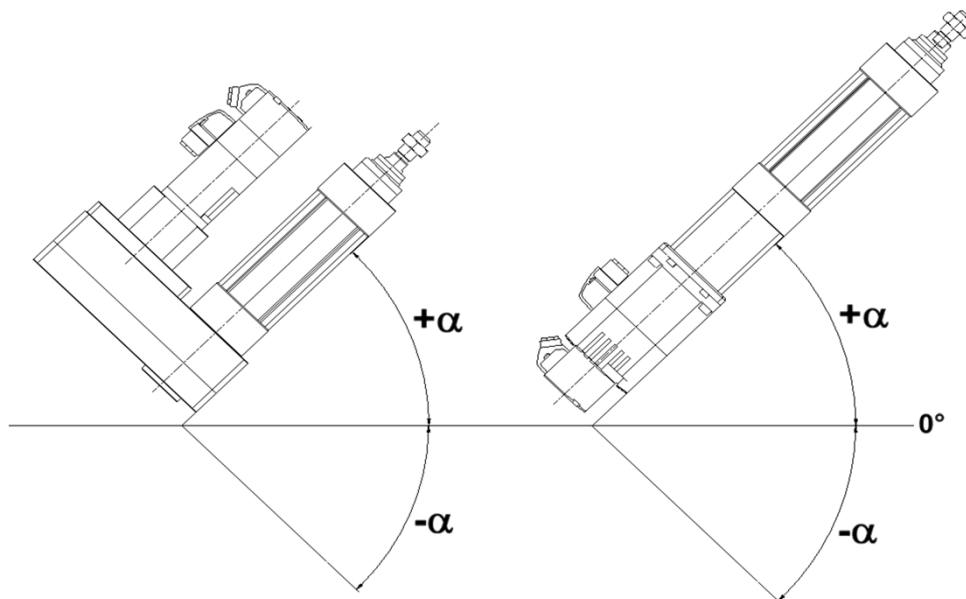
Potrzebne dane techniczne:

Skok siłownika:	mm	
Powtarzalność:	± mm	
Obciążenie:	kg	
Obciążenie bezpośrednio na siłowniku:	TAK lub NIE	
Obciążenie siłownika z zewnętrznym prowadzeniem (podać rodzaj)	prowadzenie kulowe	TAK lub NIE
	prowadzenie z kółkami	TAK lub NIE
	prowadzenie ślizowe	TAK lub NIE
	innego rodzaju prowadzenie	TAK lub NIE

ORIENTACJA SIŁOWNIKA: proszę podać kąt pracy siłownika $+\alpha$ lub $-\alpha$.

$+\alpha =$

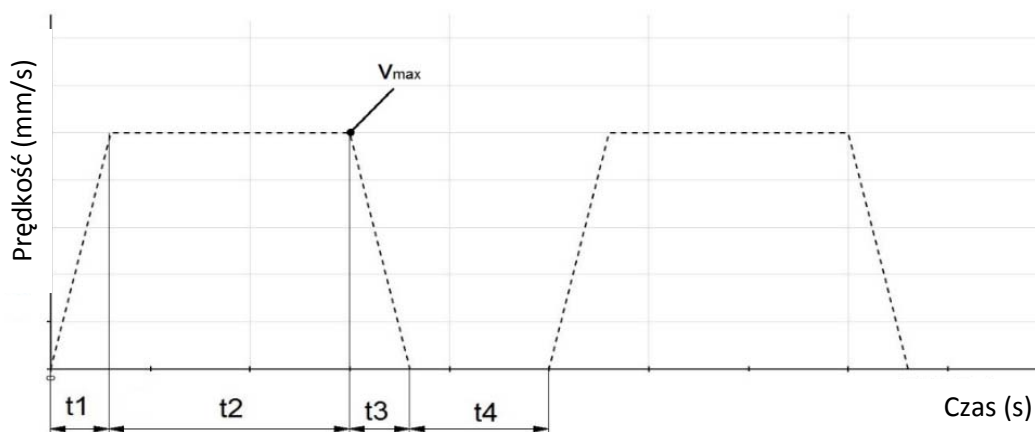
$-\alpha =$



CYKL PRACY SIŁOWNIKA

$V_{max} =$ (mm/s)
maksymalna prędkość pracy

$a_{max} =$ (mm/s²)
maksymalne przyspieszenie



- $t_1 =$ (s) (przyspieszenie: spodziewany czas do uzyskania maksymalnej prędkości)
- $t_2 =$ (s) (prędkość stała)
- $t_3 =$ (s) (wyhamowanie: spodziewany czas do uzyskania prędkości "0")
- $t_4 =$ (s) (pauza)



DOBÓR SILNIKA



TYP SILNIKA

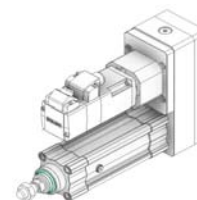
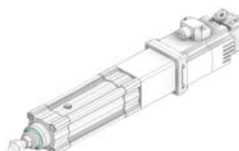
Bezszczotkowy
 Krokowy
 Asynchroniczny
 Inny

NAPIĘCIE ZASILANIA

230V jednofazowe
 230V trójfazowe
 400V trójfazowe
 inne

MONTAŻ SILNIKA DO SIŁOWNIKA

w osi siłownika
 równoległe do osi



STEROWANIE SILNIKIEM

Pozycjonowanie

impulsowe - zewnętrzny sterownik PLC
 zm. prędk., start/stop, tylko końc. pozycje (bez pozycjonowania)
 PROFINET
 inne

Kontrola prędkości lub momentu obrotowego silnika

Analogowa (np. 0-10V; 4-20mA)
 inna

STOPIEŃ OCHRONY

IP40
 IP65
 inny

POZYCJONOWANIE SIŁOWNIKA

Enkoder absolutny, jednoobrotowy
 Enkoder absolutny, wieloobrotowy
 Enkoder inkrementalny
 inne

W przypadku gdy klient chce użyć własnego silnika, prosimy o podanie jego wymiarów, w celu dobrania właściwego adaptora do siłownika

FUNKCJE BEZPIECZEŃSTWA

STO (Safe Torque Off - wyłączenie momentu obrotowego)
 bez funkcji bezp. (wyłączenie poprzez zewnętrzne styczniki)
 inne

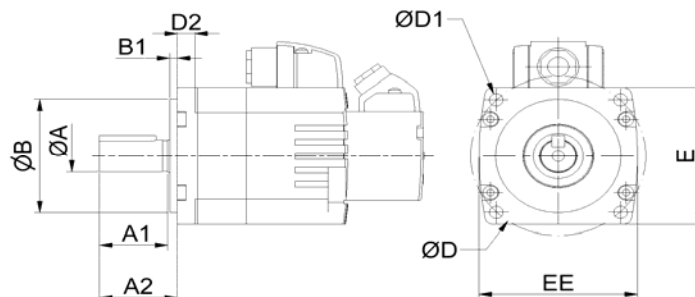
OKABLOWANIE

Kabel ze złączem elektrycznym:

m długość kabla: 3m, 5m, 7m, 10m, 20m

Tylko złącze (bez kabla):

TAK lub NIE



WIBRACJE (jeśli występują)

Hz G

ØA
 A1
 A2
 ØD
 ØD1
 D2

HAMULEC SILNIKA (zabezp. przed np. opadnięciem)

TAK lub NIE

KLIN NA WALE

TAK lub NIE

ØB
 B1
 E
 EE